

Beiblatt 8: Stabilisierende reelle Lösung der algebraischen Riccati-Gleichung

Unter den Annahmen des in der Vorlesung vorgestellten Satzes ist \mathcal{X}_- ein H -invarianter Unterraum. Da der Vektorraum \mathcal{X}_- gerade von den Eigen- und Hauptvektoren von H aufgespannt wird, die zu Eigenwerten von H mit negativem Realteil gehören, existiert eine Matrix $\Lambda \in \mathbb{C}^{n \times n}$ mit diesen Eigenwerten so, daß mit den Bezeichnungen aus der Vorlesung gilt

$$H \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} \Lambda \iff \begin{pmatrix} A & R \\ -Q & -A^\top \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} \Lambda. \quad (1)$$

Unter Verwendung von $X = X_2 X_1^{-1}$ und der geforderten Existenz der Inversen X_1^{-1} folgt

$$\begin{aligned} & \begin{pmatrix} A & R \\ -Q & -A^\top \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I \\ X \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I \\ X \end{pmatrix} X_1 \Lambda X_1^{-1} \\ \implies & (X \quad -I) \begin{pmatrix} A & R \\ -Q & -A^\top \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I \\ X \end{pmatrix} = 0 \\ \iff & A^\top X + X A + X R X + Q = 0. \end{aligned} \quad (2)$$

Damit ist gezeigt, daß $X = X_2 X_1^{-1}$ eine Lösung der algebraischen Riccati-Gleichung ist.

Daß $A + RX$ Hurwitz ist, erkennt man sofort an der ersten Zeile von (2), d.h.

$$A + RX = X_1 \Lambda X_1^{-1},$$

denn $A + RX$ ist mit Λ (alle Eigenwerte von Λ liegen in \mathbb{C}^-) über eine Ähnlichkeitstransformation verbunden.

Um schließlich zu erkennen, daß die auf diese Weise konstruierte Lösung X symmetrisch ist, betrachten wir eine kleine Abwandlung von Gleichung (1) in der Form

$$\begin{aligned} & \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix}^* \begin{pmatrix} 0 & -I \\ I & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A & R \\ -Q & -A^\top \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix}^* \begin{pmatrix} 0 & -I \\ I & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} \Lambda \\ \iff & \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix}^* \begin{pmatrix} Q & A^\top \\ A & R \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix}^* \begin{pmatrix} -X_2 \\ X_1 \end{pmatrix} \Lambda \\ \iff & \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix}^* \begin{pmatrix} Q & A^\top \\ A & R \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = (-X_1^* X_2 + X_2^* X_1) \Lambda \end{aligned} \quad (3)$$

Wegen der Symmetrie der Matrix ist die linke Seite von Gleichung (3) hermitesch und damit auch deren rechte Seite. Es folgt also:

$$\begin{aligned} & (-X_1^* X_2 + X_2^* X_1) \Lambda = \Lambda^* (-X_2^* X_1 + X_1^* X_2) \\ \iff & \underbrace{(-X_1^* X_2 + X_2^* X_1)}_{=P} \Lambda + \Lambda^* \underbrace{(-X_1^* X_2 + X_2^* X_1)}_{=P} = 0. \end{aligned} \quad (4)$$

Beziehung (4) ist eine Lyapunov-Gleichung und hat also solche genau dann eine eindeutige Lösung, wenn für die Eigenwerte von Λ gilt: $\lambda_i(\Lambda) + \bar{\lambda}_j(\Lambda) \neq 0, \forall i, j = 1, 2, \dots, n$. Da sämtliche Eigenwerte von Λ negativen Realteil haben, ist diese Bedingung erfüllt und Lyapunov-Gleichung (4) hat eine eindeutige Lösung P . Diese ist offenbar $P = 0$, womit sich ergibt:

$$-X_1^* X_2 + X_2^* X_1 = 0 \iff X_1^* X_2 = X_2^* X_1.$$

Damit erhalten wir

$$X_2 X_1^{-1} = X_1^{*-1} (X_1^* X_2) X_1^{-1} = X_1^{*-1} (X_2^* X_1) X_1^{-1} = X_1^{*-1} X_2^* = (X_2 X_1^{-1})^*,$$

d.h. $X = X_2 X_1^{-1}$ ist hermitesch und für reellwertige X_1, X_2 dann symmetrisch.