

Tagungsprogramm

Mittwoch, 24.09.2014 (GMA-FA 1.40 / GAMM-FA)

- 10:55 – 11:00 Begrüßung der Teilnehmer des GAMM-FA „Dynamik und Regelungstheorie“
R. Findeisen (OvGU Magdeburg)
- 11:00 – 11:35 Feedback-control of the monodomain equations
T. Breiten, K. Kunisch (Karl-Franzens-Universität)
- 11:35 – 12:00 The Riccati eigenproblem
P. Benner (MPI Magdeburg), L. Kohaupt (Beuth Hochschule für Technik Berlin)
- 12:00 – 13:30 Mittagessen
- 13:30 – 14:05 Jump phenomena in road-vehicle dynamics
W. V. Wedig (KIT-Universität Karlsruhe)
- 14:05 – 14:30 Zum trajektorienbasierten Zugang zu linearen Systemen
F. Woittennek (Technische Universität Dresden)
- 14:30 – 14:55 High-gain scheduling of the proportional-integral-observer
F. Bakhshande, D. Söffker (Universität Duisburg-Essen)
- 14:55 – 15:30 Zur Analyse von Turnpike- und Dissipativitätseigenschaften in Problemen der Optimalsteuerung und der modellprädiktiven Regelung
T. Faulwasser, D. Bonvin (École Polytechnique Fédérale de Lausanne)
- 15:30 – 16:00 Kaffeepause
- 16:00 – 16:25 A new model-free stability-based cognitive control method
X. Nowak, D. Söffker (Universität Duisburg-Essen)
- 16:25 – 16:50 Nonlinear observer subject to discretization error
M. Kögel, R. Findeisen (OvGU Magdeburg)
- 16:50 – 17:15 \mathcal{H}_2 pseudo-optimale Modellreduktion
T. Wolf, H. K. F. Panzer, B. Lohmann (Technische Universität München)
- 17:15 – 17:40 Efficient solution of differential Riccati equations
N. Lang (Technische Universität Chemnitz), H. Mena (University of Innsbruck), J. Saak (MPI Magdeburg und Technische Universität Chemnitz)
- 17:40 – 18:15 Zustandsbeobachtung von Mehrkörpersystemen mit dem DAE-Beobachteransatz
M. Horcicka (Fraunhofer ITWM), M. Arnold (MLU Halle-Wittenberg), M. Burger (Fraunhofer ITWM), B. Simeon (Technische Universität Kaiserslautern)
- 18:15 – 18:45 Aussprache GAMM-FA „Dynamik und Regelungstheorie“
R. Findeisen (OvGU Magdeburg)
- ab 19:00 Abendessen