

Regelungs- und Systemtechnik 1 - Übungsklausur 8

Bearbeitungszeit: 120 Min

Modalitäten

- Es sind **keine Hilfsmittel** zugelassen.
- Bitte schreiben Sie mit dokumentenechtem Schreibgerät (Tinte oder Kugelschreiber).
- Zur Lösung der Aufgaben ist der freie Platz¹ nach den jeweiligen Aufgaben vorgesehen; bei Bedarf werden Ihnen weitere Lösungsblätter ausgehändigt.
- Für alle Berechnungen sind die **Lösungswege** darzustellen. Die alleinige Angabe eines Ergebnisses wird als Lösung nicht bewertet.

Aufgabe 1

20 Punkte

Sei $Y(s)$ die Laplace-Transformierte der Sprungantwort von $G(s)$:

$$G(s) = \frac{s + a}{(s + 1)(s + 2)} \quad \text{mit} \quad a \in \mathbb{R}.$$

- a) Berechnen Sie mit Hilfe der Grenzwertsätze und des Differentiationssatzes der Laplace-Transformation folgende Grenzwerte:

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} y(t), \quad \lim_{t \rightarrow 0^+} \dot{y}(t), \quad \lim_{t \rightarrow \infty} y(t).$$

- b) Bestimmen Sie die Sprungantwort $y(t) = \mathcal{L}^{-1}\{Y(s)\}(t)$.

Hinweis: $\mathcal{L}\{e^{-\alpha t}\}(s) = \frac{1}{s + \alpha}$

- c) Welche Sprungantwort aus Abbildung 1 zeigt die Sprungantwort von $G(s)$ für $a = -2$? (Begründen Sie Ihre Antwort ausführlich!)

¹In dieser Übungsklausur ist der freie Platz nicht enthalten.

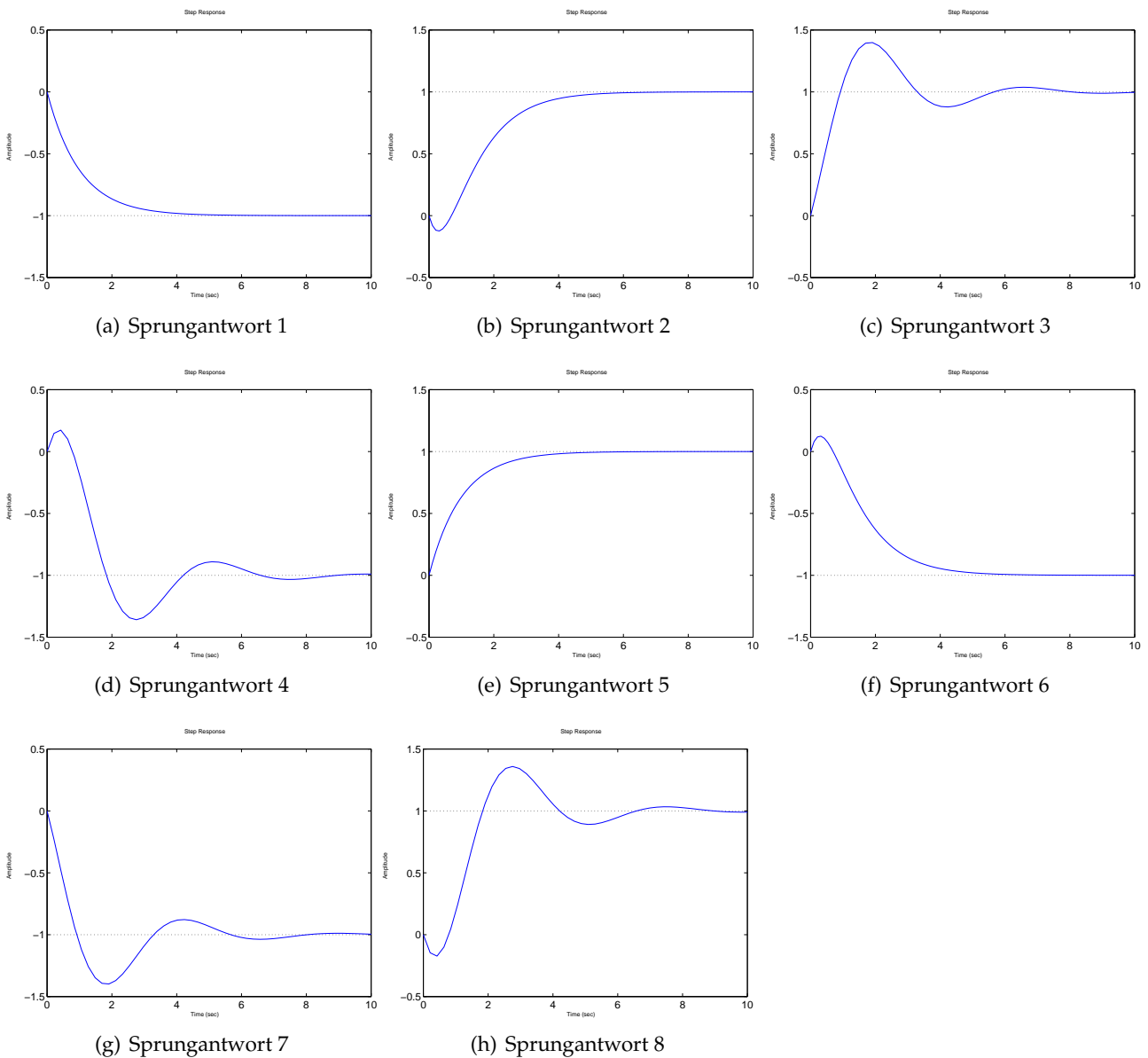


Abbildung 1: Auswahl an Sprungantworten zu Aufgabe 1c.

Aufgabe 2

15 Punkte

Gegeben ist der in Abbildung 2 dargestellte Frequenzgang einer unbekanntem BIBO-stabilen Regelstrecke $G(s)$.

- a) Wie groß ist der Relativgrad r der Übertragungsfunktion $G(s)$? (Begründen Sie Ihre Aussage!)
- b) Identifizieren Sie die Lage der Pol- und Nullstellen anhand des Verlaufs von Betrags- und Phasengang! Zeichnen Sie die Asymptoten gemäß Ihrer vermuteten Struktur im Amplitudengang ein und ermitteln Sie die Knickfrequenzen der Pol- und Nullstellen.
- c) Bestimmen Sie die stationäre Verstärkung und geben Sie $G(s)$ in Zeitkonstantenform an!
- d) Ist das System minimalphasig? (Begründen Sie Ihre Aussage!)

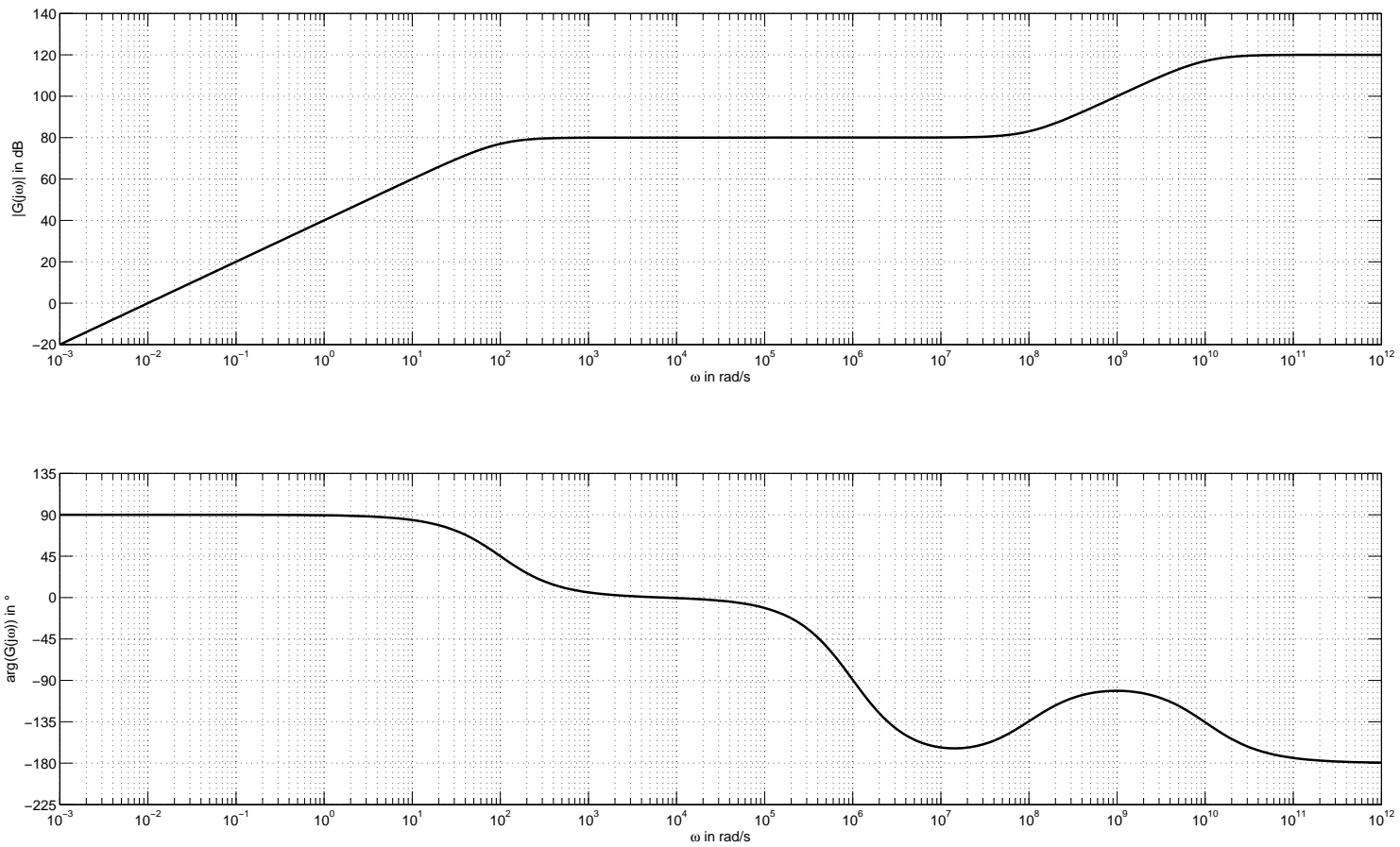


Abbildung 2: Bode-Diagramm des Frequenzgangs von $G(s)$ in Aufgabe 2.

Aufgabe 3

15 Punkte

Gegeben ist die Übertragungsfunktion der offenen Kette im Standardregelkreis

$$L(s) = \frac{K}{(s+5)(s+1)(s+2)}.$$

Die Ortskurve $L(j\omega)$ für $K = 50$ ist in Abbildung 3 für $\omega > 0$ dargestellt.

- Entscheiden Sie anhand des Nyquist-Kriteriums, ob das Führungsverhalten des geschlossenen Regelkreises BIBO-stabil ist!
- Berechnen Sie diejenige Frequenz $\omega_\pi > 0$, für die gilt: $\arg_s(L(j\omega_\pi)) = -180^\circ$!
- Berechnen Sie den Wertebereich von $K > 0$, für den das Führungsverhalten des geschlossenen Regelkreises BIBO-stabil ist!

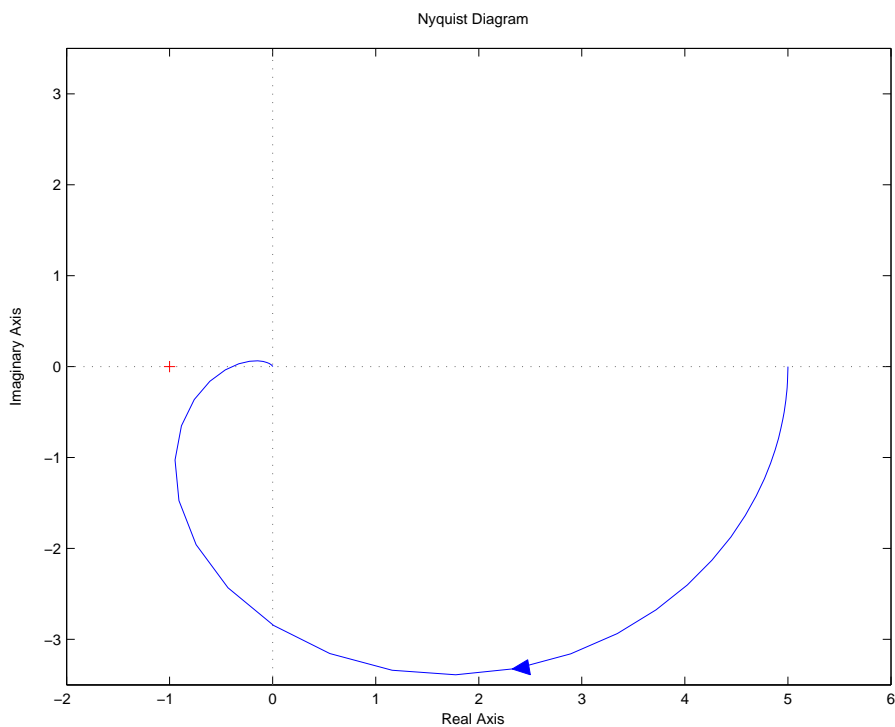


Abbildung 3: Ortskurve $L(j\omega)$

Aufgabe 4

24 Punkte

Gegeben ist der Standardregelkreis mit der Regelstrecke

$$G(s) = \frac{5(s-1)}{s+5}$$

und dem Regler

$$C(s) = \frac{K(s+a)}{s(s+10)}.$$

- Sei $K = 1$. Für welche Werte von $a \in \mathbb{R}$ ist der Standardregelkreis intern stabil?
- Seien $K = 1$ und $a = -5$. Skizzieren Sie das Bode-Diagramm der offenen Kette in das Raster auf Seite 5!
- Seien $K = 1$ und $a = -5$. Zeichnen Sie den Phasen- und Amplitudenrand in das Diagramm ein und lesen Sie die jeweiligen Werte ab!
- Für welche Werte von $a \in \mathbb{R}$ ist die offene Kette für **beliebige** $K > 0$ vom einfachen Typ? (Begründen Sie Ihre Aussage ausführlich!)

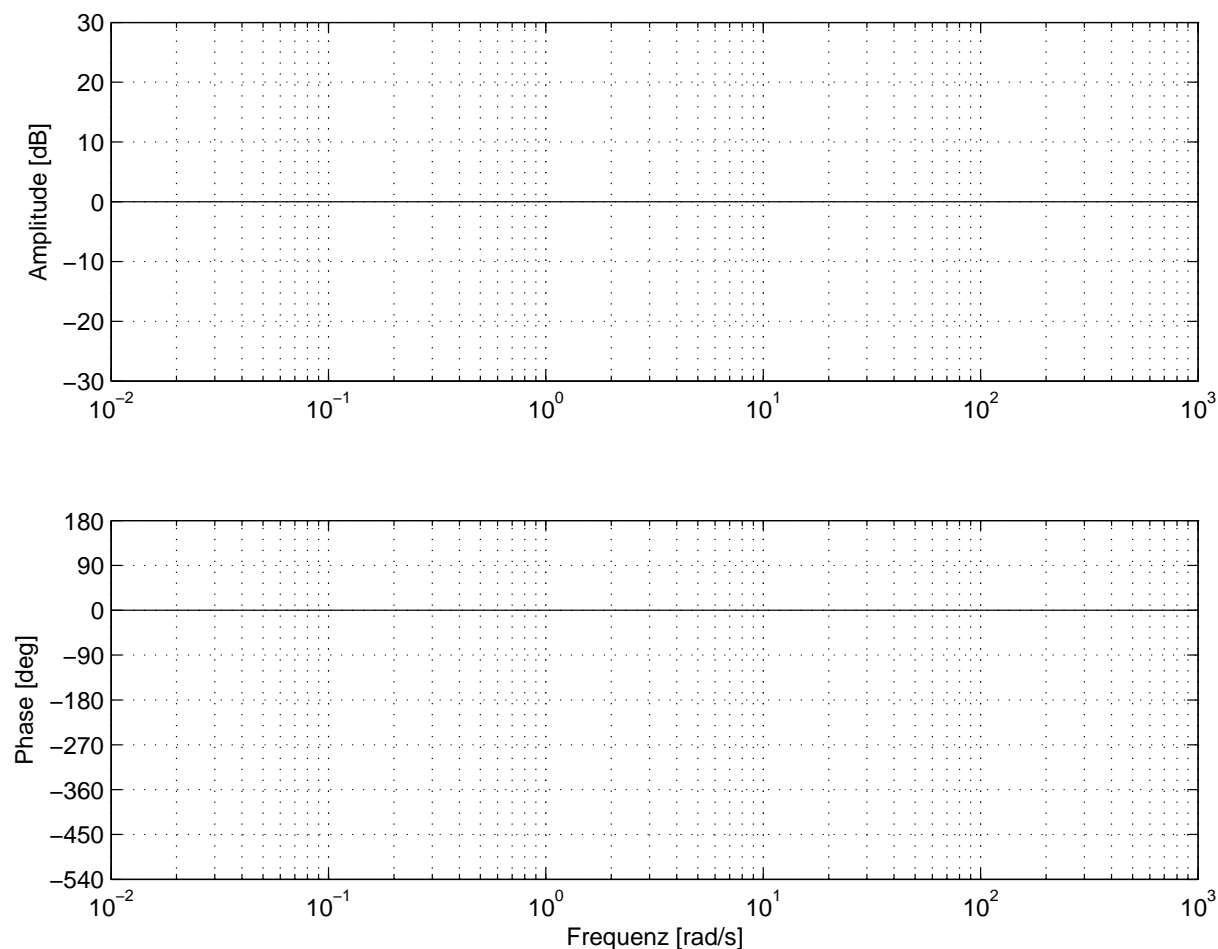


Abbildung 4: Zeichenraster für das Bode-Diagramm in Aufgabe 4

Aufgabe 5

22 Punkte

Gegeben ist ein Standardregelkreis mit Übertragungsfunktion der Regelstrecke:

$$G(s) = \frac{\sqrt{145}}{\sqrt{10}} \frac{1}{s \left(s + \frac{3}{\sqrt{3}}\right) (s + 12)}$$

Es soll ein Regler $C(s)$ der Form

$$C(s) = K \frac{s + 3}{\tau_1 s + 1}$$

mit $\tau_1, K \in \mathbb{R}$ so entworfen werden, dass für die Sprungantwort des Führungsverhaltens etwa gilt: $t_r = \frac{3}{2}[s]$ und $M_p = 40[\%]$.

Nehmen Sie in dieser Aufgabe an, dass die offene Kette $L(s)$ vom einfachen Typ ist!

- a) Entwerfen Sie den Regler $C(s)$, so dass die oben genannte Spezifikation erfüllt ist!
- b) Ist der Regelkreis intern stabil? (Begründen Sie Ihre Antwort!)
- c) Werden konstante Eingangsstörungen für $t \rightarrow \infty$ vollständig kompensiert? Begründen Sie Ihre Antwort rechnerisch!

Hinweise: Aufgabenteil b und c können unabhängig von dem Ergebnis in a gelöst werden. Falls es für Ihre Lösung hilfreich ist, finden Sie in Tabelle 1 Werte der Tangensfunktion für einige wichtige Argumente.

$\phi [^\circ]$	$\phi [rad]$	$\tan(\phi)$
0°	0	0
$\approx 5^\circ$		$\frac{1}{12}$
$\approx 20^\circ$		$\frac{1}{3}$
$\approx 25^\circ$		$\frac{1}{2}$
30°	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{1}{\sqrt{3}}$
45°	$\frac{\pi}{4}$	1
$\approx 55^\circ$		$\frac{3}{2}$
60°	$\frac{\pi}{3}$	$\sqrt{3}$
$\approx 70^\circ$		$\sqrt{10}$
90°	$\frac{\pi}{2}$	$\pm\infty$

Tabelle 1: Wertetabelle der Tangensfunktion